問題1

(1) | 求める電流の大きさを *I*₁ [A] とする。

導体棒 PQ 間には $P\rightarrow Q$ の向きの誘導起電力が生じ、 $P\rightarrow Q$ の向きに電流が流れる。

導体棒は、磁場に対する垂直な成分 $v_1\cos\theta$ [m/s] で磁場を横切るため、このときの誘導起電力 V_1 [V] の大きさは次のようになる。

$$V_1 = v_1 B l \cos \theta$$
 [V]

よって、誘導電流 I_1 [A] の大きさは

$$I_1 = \frac{V_1}{R} = \frac{v_1 B l \cos \theta}{R} \qquad (A)$$

導体棒が磁場から受ける力を F_1 [N] とすると、その向きはフレミングの 左手の法則より水平に左向きであり、その大きさは

$$F_1 = I_1 B l = \frac{v_1 B^2 l^2 \cos \theta}{R} \qquad [N]$$

また、導体棒には鉛直下向きに重力mg[N]が作用している。

これらのことから、レールに沿った斜め下方向での導体棒の運動方程式は

$$ma_1 = -F_1 \cos \theta + mg \sin \theta$$

$$ma_1 = -\frac{v_1 B^2 l^2 \cos^2 \theta}{R} + mg \sin \theta$$

$$a_1 = -\frac{v_1 B^2 l^2 \cos^2 \theta}{mR} + g \sin \theta \quad [\text{m/s}^2]$$

(3) 求める速さを v_2 [m/s] とする。

レールに沿った斜め下方向に一定の速さを v_2 [m/s] で動く導体棒について、レールに沿った斜め下方向の運動方程式は

$$m \times 0 = -\frac{v_2 B^2 l^2 \cos^2 \theta}{R} + mg \sin \theta$$
$$\frac{v_2 B^2 l^2 \cos^2 \theta}{R} = mg \sin \theta$$
$$v_2 = \frac{mgR \sin \theta}{B^2 l^2 \cos^2 \theta} \quad \text{(m/s)}$$

(4) 求めるジュール熱を *Q*₂ [J] とする。

速さ v_2 [m/s] で動く導体棒の誘導電流 I_2 [A] は

$$I_2 = \frac{v_2 B l \cos \theta}{R} = \frac{mgR \sin \theta}{B^2 l^2 \cos^2 \theta} \frac{B l \cos \theta}{R} = \frac{mg \sin \theta}{B l \cos \theta}$$
 (A)

抵抗で発生するジュール熱 Q_2 [J] は

$$Q_2 = I_2^2 Rt = \left(\frac{mg\sin\theta}{Bl\cos\theta}\right)^2 Rt$$
 [J]

問題2

(1) 最下点を基準にすると、

左側の球の高さhのときの位置エネルギーはmghである。

左側の球の衝突直前の速さをvとすると、

力学的エネルギー保存の法則より、

$$mgh = \frac{1}{2}mv^2$$

$$v^2 = 2gh$$

$$v = \sqrt{2gh}$$

(2) 衝突直後の左側の球の速さを v_L 、右側の球の速さを v_R とすると、

衝突の前後では、運動量が保存されるので、

$$mv = mv_L + mv_R$$

$$v = v_L + v_R$$
 (a)

反発係数が1であるので、

$$1 = -\frac{v_L - v_R}{v}$$

$$v = -v_L + v_R \qquad \text{(b)}$$

$$(a) - (b) \quad \text{\downarrow } 0 = 2v_L, \quad v_L = 0$$

これを(a)に代入し、(1)の結果を用いて、 $v_R = v = \sqrt{2gh}$ である。

これらの結果から、衝突により、左側の球は静止し、

右側の球は衝突直前の左側の球と同じ速さ $\sqrt{2gh}$ で右方向に運動する。

(3)

最高点の高さをHとすると、

- (2)の結果から、右側の球の衝突直後の速さは $v_R = v$ であり、
- (1)の結果を用いて、運動エネルギーは $\frac{1}{2}mv^2 = mgh$

右側の球の最高点の高さHのときの位置エネルギーはmgHである。

力学的エネルギー保存の法則より、

$$\frac{1}{2}mv^2 = mgh = mgH$$

よって、求める最高点の高さは、H = h である。

(4)

(2)の場合と同様に

衝突直後の左側の球の速さを v_L 、右側の球の速さを v_R とすると、

衝突の前後では、運動量が保存されるので、

$$mv = mv_L + Mv_R$$
 (c)

反発係数が1であるので、

$$1 = -\frac{v_L - v_R}{v}$$

$$v = -v_L + v_R \qquad (d)$$

(c)、(d)、(1)の結果より、

$$(c) - M \times (d) \downarrow \emptyset (m - M)v = (m + M)v_L \quad v_L = \frac{m - M}{m + M}v = \frac{m - M}{m + M}\sqrt{2gh}$$

$$(c) + m \times (d) \downarrow 0 \quad 2mv = (m+M)v_R \quad v_R = \frac{2m}{m+M}v = \frac{2m}{m+M}\sqrt{2gh}$$

これらの結果から、衝突により、

左側の球は、速さ $\frac{M-m}{m+M}\sqrt{2gh}$ で左方向に運動する。

右側の球は速さ $\frac{2m}{m+M}\sqrt{2gh}$ で右方向に運動する。

問題3

(1)

求める圧力を P_1 [Pa] とする。

ピストンのつり合いから

$$P_1S = P_0S + mg$$

$$P_1 = P_0 + \frac{mg}{S}$$

$$P_0 + \frac{mg}{S}$$
 [Pa]

(2)

求める熱量を Q_1 [J]とする。

最初の状態のときの気体の体積を V_0 、温度を T_0 、ピストンが上に動き始めたときの温度を T_1 とする。

ピストンが動き始めるまでは定積変化であるから、

$$Q_{1} = n \frac{3}{2} R(T_{1} - T_{0})$$

$$= \frac{3}{2} (P_{1}V_{0} - P_{0}V_{0})$$

$$= \frac{3}{2} (P_{1} - P_{0})SL$$

$$= \frac{3}{2} (P_{0} + \frac{mg}{S} - P_{0})SL$$

$$= \frac{3}{2} mgL$$

 $\frac{3}{2}mgL$ [J]

(3) 求める圧力を *P*₂ [Pa] とする。

ピストンのつりあいから

$$P_2S = mg + P_0S + k\left(\frac{1}{3}L\right)$$

$$P_2 = P_0 + \frac{mg}{S} + \frac{kL}{3S}$$

$$P_0 + \frac{mg}{S} + \frac{kL}{3S}$$
 [Pa]

(4) 求める仕事を W [J] とする。

気体がした仕事 W は、ピストンの位置エネルギーの増加と大気圧に対する仕事、ばねの弾性エネルギーの増加の総和に等しいから

$$W = mg\frac{1}{3}L + P_0S\frac{1}{3}L + \frac{1}{2}k\left(\frac{1}{3}L\right)^2 = \frac{1}{3}(P_0S + mg)L + \frac{1}{18}kL^2$$

$$\frac{1}{3}(P_0S + mg)L + \frac{1}{18}kL^2$$
 [J]

(5) 求める熱量を $Q_2[J]$ とする。

熱力学の第一法則より、求める Q_2 は

$$Q_2 = W + \Delta U$$

ここで、ピストンが動き始めたときの気体の体積を V_1 、温度を T_1 とし、ピストンが停止した時のそれらを V_2 、 T_2 とすると、 ΔU は

$$\begin{split} \Delta U &= \frac{3}{2} nRT_2 - \frac{3}{2} nRT_1 \\ &= \frac{3}{2} P_2 V_2 - \frac{3}{2} P_1 V_1 \\ &= \frac{3}{2} \left(P_0 + \frac{mg}{S} + \frac{kL}{3S} \right) \cdot \frac{4}{3} SL - \frac{3}{2} \left(P_0 + \frac{mg}{S} \right) \cdot SL \\ &= \frac{1}{2} P_0 SL + \frac{1}{2} mgL + \frac{2}{3} kL^2 \end{split}$$

(4)の Wを用いて、

$$\begin{aligned} Q_2 &= W + \Delta U \\ &= \frac{1}{3} (P_0 S + mg) L + \frac{1}{18} k L^2 + \frac{1}{2} P_0 S L + \frac{1}{2} mg L + \frac{2}{3} k L^2 \\ &= \frac{5}{6} P_0 S L + \frac{5}{6} mg L + \frac{13}{18} k L^2 \end{aligned}$$

$$\frac{5}{6}P_0SL + \frac{5}{6}mgL + \frac{13}{18}kL^2 \quad [J]$$

問題4

(1) 図 2 より ω Lの値は 40 であると読み取れる。したがって、 ω L = 40

$$\omega = 2\pi f, \ f = \frac{5.0 \times 10^2}{2\pi} \ \ \text{L}$$

$$L = \frac{40}{2\pi \times \frac{5.0 \times 10^2}{2\pi}}$$

$$L = 8.0 \times 10^{-2}$$

インダクタンスは 8.0×10^{-2} H

図 2 より $\frac{1}{\omega c}$ の値は 10 であると読み取れる。したがって、 $\frac{1}{\omega c}=10$

$$\omega = 2\pi f$$
、 $f = \frac{5.0 \times 10^2}{2\pi}$ より
$$C = \frac{1}{10 \times 2\pi \times \frac{5.0 \times 10^2}{2\pi}}$$

$$C = 2.0 \times 10^{-4}$$
電気容量は 2.0×10^{-4} F

(2)

回路全体のインピーダンス Z は $Z = \sqrt{R^2 + \left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)^2}$ である。

$$\boxtimes 2 \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ R = 40, \quad \ \ \omega L = 40, \quad \ \frac{1}{\omega c} = 10$$

合成ベクトルがインピーダンスであるから

$$Z = \sqrt{40^2 + (40 - 10)^2}$$
$$Z = 50$$

回路全体のインピーダンスは 50Ω

(3)

求める周波数をfoとする。

電流が最大になるときインピーダンスが最小になる。 インピーダンスが最小になるとき

$$\omega L - \frac{1}{\omega c} = 0 \quad \text{である}_{\circ}$$

$$\omega^{2}LC = 1$$

$$\omega = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

$$\omega = 2\pi f_{0} \downarrow 0$$

$$f_{0} = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$$

$$f_{0} = \frac{1}{2\pi\sqrt{8.0 \times 10^{-2} \times 0.2 \times 10^{-3}}}$$

$$f_{0} = \frac{1}{2\pi \times 4 \times 10^{-3}}$$

$$f_{0} = \frac{1}{8\pi} \times 10^{3}$$

 f_0 を共振周波数といい、その値は $\frac{1}{8\pi} \times 10^3$ Hz